

Übungen zu “Lineare Algebra I”

Aufgabe 37.

Man berechne die inverse Matrix von

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Lösungshinweise.

Das Inverse der Matrix A wird berechnet, indem A mittels elementarer Zeilenumformungen in die Einheitsmatrix überführt wird und gleichzeitig dieselben Umformungen auf die Einheitsmatrix angewendet werden. Das Inverse von A ist dann diejenige Matrix, die durch diese Umformungen aus der Einheitsmatrix entstanden ist.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & | & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & | & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & | & 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & | & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & | & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & | & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & | & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Damit ist das Inverse von A gegeben durch

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Aufgabe 38.Für jede 2×2 -Matrix

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$$

seien die Determinante $\det(A) \in \mathbb{R}$ von A und die Pseudoinverse $\tilde{A} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ definiert durch

$$\det(A) := ad - bc \quad \text{und} \quad \tilde{A} := \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$$

Man zeige das Folgende.

- (a) Für alle $A, B \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$, gilt $\det(AB) = \det(A) \det(B)$.
- (b) Für alle $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ gilt $A\tilde{A} = \tilde{A}A = \det(A)E$.
- (c) Für alle $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$, gilt
 - (i) A ist invertierbar genau dann, wenn $\det(A) \neq 0$.
 - (ii) Ist A invertierbar, so ist $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)}\tilde{A}$.

Lösungshinweise.

- (a) Es seien
- $A, B \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$
- gegeben durch

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \quad \text{bzw.} \quad B = \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix}.$$

Dann gilt

$$\begin{aligned} \det(AB) &= \det \left(\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} \right) = \det \begin{pmatrix} ae + bg & af + bh \\ ce + dg & cf + dh \end{pmatrix} \\ &= (ae + bg)(cf + dh) - (af + bh)(ce + dg) \\ &= aecf + aedh + bgcf + bgdh - afce - afdg - bhce - bhdg \\ &= adeh + bcfg - adfg - bceh = (ad - bc)(eh - fg) \\ &= \det(A) \det(B). \end{aligned}$$

- (b) Für
- A
- und
- \tilde{A}
- wie oben gilt

$$\begin{aligned} A\tilde{A} &= \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ad - bc & -ab + ba \\ cd - dc & -cb + da \end{pmatrix} = \det(A)E, \\ \tilde{A}A &= \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} da - bc & db - bd \\ -ca + ac & -cb + ad \end{pmatrix} = \det(A)E. \end{aligned}$$

- (c) (i)
- \Rightarrow
- : Sei
- A
- invertierbar. Dann existiert
- $A^{-1} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$
- mit
- $AA^{-1} = A^{-1}A = E$
- , und es gilt

$$\begin{aligned} \det(A) \det(A^{-1}) &\stackrel{(a)}{=} \det(AA^{-1}) \\ &= \det(E) \\ &= 1 \\ &= \det(E) \\ &\stackrel{(a)}{=} \det(A^{-1}) \det(A). \end{aligned}$$

Also ist $\det(A)$ invertierbar und damit insbesondere ungleich Null.

\Leftarrow : Sei $\det(A) \neq 0$. Dann ist $\frac{1}{\det(A)}\tilde{A}$ wohldefiniert, und es gilt

$$\begin{aligned} A \left(\frac{1}{\det(A)}\tilde{A} \right) &= \frac{1}{\det(A)}A\tilde{A} \\ &\stackrel{(b)}{=} E \\ &\stackrel{(b)}{=} \left(\frac{1}{\det(A)}\tilde{A} \right) A. \end{aligned}$$

Somit ist A invertierbar mit Inversem $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)}\tilde{A}$.

(ii) Ergibt sich unmittelbar aus dem Beweis von "(i) \Leftarrow ".

Aufgabe 39. (Doppeldualraum, Teil 3)

Wir verwenden alle Bezeichnungen von Aufgabe 28 und 35 weiter.

- (a) Zeigen Sie, dass $\text{ev}: V \rightarrow V^{**}$ injektiv ist.
- (b) Zeigen Sie, daß Bilder von V unter ev in V^{**} stets die Eigenschaft haben, auf nur endlich vielen der π_i von 0 verschieden zu sein.
Mit anderen Worten: zeigen sie $\forall v \in V \exists K \in \mathbb{N} \forall k > K. \text{ev}(v)(\pi_k) = 0$.
- (c) Folgern Sie, daß $\text{ev}: V \rightarrow V^{**}$ nicht surjektiv ist.

Lösungshinweise.

- (a) Da ev linear ist genügt es zu zeigen, daß der Kern 0 ist. Sei also $\text{ev}(v) = 0$. Wir zeigen daß $v = 0$. Angenommen nicht. Dann ist $\{v\}$ linear unabhängig und kann zu einer Basis ergänzt werden; wir können eine lineare Abbildung dadurch definieren, daß wir die Bilder der Basis beliebig vorgeben. Insbesondere gibt es ein $f \in V^*$ mit $f(v) = 1$. Dann ist aber $\text{ev}(v)(f) = f(v) = 1 \neq 0$ im Widerspruch zu $\text{ev}(v) = 0$.
- (b) Sei also $v \in V$. Da die e_k gemäß 35(a) eine Basis von V bilden, gibt es $\ell \in \mathbb{N}, k_1, \dots, k_\ell \in \mathbb{N}$ und $\alpha_1, \dots, \alpha_\ell \in \mathbb{R}$ mit $v = \alpha_1 e_{k_1} + \dots + \alpha_\ell e_{k_\ell}$. Sei $K = \max\{k_1, \dots, k_\ell\}$.
Sei $k > K$, dann ist $\text{ev}(v)(\pi_k) = \pi_k(v) = \pi_k(\alpha_1 e_{k_1} + \dots + \alpha_\ell e_{k_\ell}) = \alpha_1 \pi_k(e_{k_1}) + \dots + \alpha_\ell \pi_k(e_{k_\ell}) = 0$, da k größer als K und damit als alle k_i und also insbesondere von allen k_i verschieden.
- (c) Da die $\{\pi_i \mid i \in \mathbb{N}\}$ nach 35(b) linear unabhängig sind, können wir sie zu einer Basis ergänzen. Da wir lineare Abbildungen dadurch definieren können, gibt es also eine lineare Abbildung $E: V^* \rightarrow \mathbb{R}$ mit $E(\pi_i) = 1$ für alle $i \in \mathbb{N}$. Dieses E ist aber nicht im Bild von ev .
Angenommen doch, etwa $\text{ev}(v) = E$. Dann gilt aber für alle $i \in \mathbb{N}$ daß $1 = E(\pi_i) = \text{ev}(v)(\pi_i)$ im Widerspruch zu (b).

Aufgabe 40. (Dualraum als kontravarianter Funktor)

Für V und W Vektorräume und $f \in \text{Hom}(V, W)$ definieren wir $f^*: W^* \rightarrow V^*$ durch $f^*(F) = F \circ f$.

Man beweise die folgenden Aussagen.

- (i) Für $f \in \text{Hom}(V, W)$ ist $f^* \in \text{Hom}(W^*, V^*)$.
- (ii) Die Abbildung $\text{Hom}(V, W) \rightarrow \text{Hom}(W^*, V^*), f \mapsto f^*$ ist linear.
- (iii) $(\text{id}_V)^* = \text{id}_{V^*}$ wobei id_X die Identität auf dem Vektorraum X bezeichnet.

(iv) Für $f \in \text{Hom}(V, W)$, $g \in \text{Hom}(W, X)$ ist $(g \circ f)^* = f^* \circ g^*$.

Lösungshinweise.

Abgabetermin. Montag, 18.1.2010, 12hct im Übungskasten.